

(11)Publication number:

10-058990

(43)Date of publication of application: 03.03.1998

(51)Int.CI.

B60K 8/00 B60K 17/04 B60L 11/14 F16H 3/66

(21)Application number: 08-232614

(71)Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

13.08.1996

(72)Inventor: MORISAWA KUNIO

TAGA YUTAKA NAGANO SHUJI

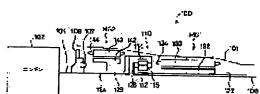
MATSUI HIDEAKI

(54) POWER OUTPUTTING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To facilitate the mounting of a power outputting device to a vehicle and to efficiently output the power, which is outputted from a prime mover, to a driving shaft.

SOLUTION: A power outputting device 100 is provided with an engine 102, a double-pinion planetary gear 110, a motor MG1, and a motor MG2. A ring-gear 114 of the double-pinion planetary gear 110 is connected to a crank shaft 104 of the engine 102, a planetary carrier 126 is connected to a driving shaft 108 and the motor MG2, and a sun gear 112 is connected to the motor MG1. In the forward part of the vehicle, the engine 102, the motor MG2, the double- pinion planetary gear 110, and the motor MG1 are arranged in turn from the front. Since the motor MG2 required the torque higher than that for the motor MG1, the size (of the motor MG2) tends to become large. However, by arranging the motor MG2 in the vicinity of the engine 102, the diameter (of the motor MG2) can be made larger, so that the size of the device can be made compact as a whole.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

01.10.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

06.03.2001

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted

registration]

[Date of final disposal for application]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開發导

特開平10-58990

(43)公鵝目 平成10年(1998)3月3日

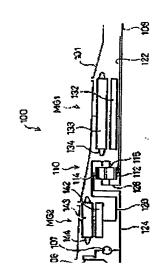
(51) Int.CL ⁶	鐵別紀号 庁内整理番	号 PI 技術表示館形
B60K 6/00		B60K 9/00 Z
8/00		17/04 G
17/04		B60L 11/14
B60L 11/14 F16H 3/66	9029—3 J	F16H 3/66 A
		審査請求 未請求 請求項の数4 FD (全9 円)
(21)出癩番号	特膜平3-23261 4	(71) 出廢人 000003207
		トヨタ自動取株式会社
(22)出験日	平成8年(1996)8月13日	愛知界豊田市トヨタ町1番地
		(72)発明者 森沢 邦夫
		愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動
		草株式会社内
		(72)発明者 多賀 豊
		愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動
		享株式会社内
		(72)発明者 永野 周二
		愛知県豊田市トヨク町 1 呑地 トヨタ自動
		草株式会社内
		(74)代理人 非理士 五十嵐 孝雄 (外3名)
		最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 動力出力装置

(57)【要約】

【課題】 車両への搭載が容易で、原動機から出力され る動力をより効率的に駆動軸に出力する動力出力装置を 提供する。

【解決手段】 動力出力装置100は、エンジン102 とダブルビニオンプラネタリギヤ110とモータMG1 とモータMG2とを備える。ダブルビニオンプラネタリ ギャ110のリングギャ114にはエンジン102のク ランクシャフト104を、プラネタリキャリア126に は駆動輪108とモータMG2とを、サンギヤ112に はモータMGlを各々結合する。そして車両の前部に前 方からエンジン102, モータMG2、ダブルビニオン プラネタリギヤ110, モータMG1の順に配置する。 モータMG2はモータMG1に比して高トルクが要求さ かなとしがな母科がですらかなが、 しょかかい ひひひだ



特闘平10−58990

1

【特許請求の衛囲】

【語求項 1 】 駆動軸に勤力を出力する動力出力装置であって、

出力軸を有する原動機と

第1の回転輪を有し、該第1の回転軸に動力を入出力する第1の電動機と、

前記駆動輪に結合される第2の回転軸を有し、該第2の 回転軸に動力を入出力する第2の電影機と、

前記出力軸と前記駆動軸と前記第1の回転軸とに各々結合される3軸を有し、該3軸のうちいずれか2軸へ入出力される動力を決定したとき、該決定された動力に基づいて残余の1軸へ入出力される動力が決定される3軸式動力入出力手段とを備え。

前記原動機の出力軸と前記駆動軸と前記第1の回転軸と 前記第2の回転軸とを同軸上とすると共に、前記原動機 から前記第2の電動機、前記3軸式動力入出力手段,前 記第1の電動機の順に配置してなる動力出力装置。

【請求項2】 請求項1記載の動力出力懸置であって、 前記3輪式動力入出力手段は、

サンギャと、リングギャと、該サンギヤおよび該リング 20 ギャの一方とギャ結合すると共に互いにギヤ結合する2 つ1 組の2 組以上のピニオンギャと、該2 組以上のピニオンギャを前記サンギャと同軸に回転自在に軸支するキャリアとを備えるダブルビニオンプラネタリギャであり、

前記3輪の結合は、前記出方輪と前記リングギャとの結合と、前記第1の回転輪と前記サンギャとの結合と、前記駆動輪と前記キャリアとの結合とである動力出力装置。

【請求項3】 前記第2の回転軸に設置された減速機を 備える請求項1または2記載の動力出力装置。

【請求項4】 前記減速機は、前記第2の電動機と前記 3軸式動力入出力手段との間に配置されてなる請求項3 記載の動力出力装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、動力出力装置に関 し、詳しくは、駆動軸に動力を出力する動力出力装置に 関する。

[0002]

【従来の技術】従来、原動機から出方される動力をトルク変換して駆動軸に出力する動力出力装置としては、流体を利用したトルクコンバータと変速機とを組み合わせてなるものが用いられていた。このトルクコンバータでは、14 時中の子中村に出力軸上が全点に見いった。

【発明が解決しようとする課題】したがって、とうした動力出力装置を動力額として搭載する車両では、発遣時や登り勾配を低速で走行するときなどのように大パワーが要求されるときには、トルクコンバータでのエネルギ損失が大きくなり、エネルギ効率が低いものとなってしまうという問題があった。また、定常走行時であっても、トルクコンバータにおける動力の伝達効率は100パーセントにならないから、例えば、手動式のトランスミッションと較べて、その燃費は低くならざるを得なかった。

【0004】本発明の動力出力装置は、上述の問題を解決し、原動機から出力される動力を高効率に駆動軸に出力することを第1の目的とする。

【0005】なお、出願人は、上述の問題に鑑み、流体を用いたトルクコンバータを用いるのではなく、原動機とブラネタリギヤと2つの電動機とバッテリとを備え、原動機から出方される動力をブラネタリギヤと2つの弯動機とにより調整して駆動軸に出力する動力出力装置を提案している(特別昭第50-30223号公報)。しかし、提案した動力出力装置では、車両や船舶などに搭載する等、限られたスペースに設置する際における各機器の配置については考慮されていなかった。

【0006】そこで、本発明の動力出力装置は、限られたスペースに設置する際における各機器の配置をより効率化することを第2の目的とする。さらに、本発明の動力出力装置は、装置全体の小型化を図ることを第3の目的とする。

[0007]

【課題を解決するための手段およびその作用・効果】本 発明の動力出力装置は、こうした目的の少なくとも一部 を解決するため、次の手段を採った。本発明の動力出力 装置は、駆動軸に動力を出力する動力出力装置であっ て、出力軸を有する原動機と、第1の回転軸を有し、該 第1の回転輪に動力を入出力する第1の電動機と、前記 駆動軸に結合される第2の回転軸を有し、該第2の回転 軸に動力を入出力する第2の運動機と、前記出力軸と前 記駆勁軸と前記第1の回転軸とに各々結合される3輪を 有し、該3輪のうちいずれか2輪へ入出力される勁力を 決定したとき、該決定された動力に基づいて残余の] 軸 40 へ入出力される勤力が決定される3軸式動力入出力手段 とを備え、前記原動機の出力輪と前記駆動輪と前記第1 の回転輪と前記第2の回転軸とを同軸上とすると共に、 前記原動機から前記第2の電動機,前記3輪式勁力入出 力手段,前記第1の電動機の順に配置してなることを要 ヒルッセ

とにより、第2の電動機が第1の電動機に比して大きいものであっても、第2の電動機が原動機側に配置されるから、装置全体をまとまったものとすることができ、限られたスペースに設置しやすいものとすることができる。

3

【0009】なお、本発明の動力出力装置が値える3輪式動力入出力手段は、原動機が有する出力軸と、駆動軸と、第1の運動機が有する第1の回転軸とに各々結合される3輪を有し、これらの3輪のうちのいずれか2輪へ動力が入出力されたとき、この入出力された動力に基づいて決定される動力を残余の1輪から入出力する。したがって、原動機から出力する動力と第1の運動機から入出力する動力とを調整することにより、駆動軸に入出力する動力を入出力する。また、第2の電動機は、駆動軸に結合される第2の回転軸を介して駆動軸に動力を入出力する。したがって、駆動軸に入出力される動力は、3輪式動力入出力手段による調整に加えて、第2の電動機による動力の入出力が行われる。

【0010】とうした本発明の動力出力装置において、前記3軸式動力入出力手段は、サンギャと、リングギャと、該サンギャおよび該リングギャの一方とギャ結合すると共に互いにギャ結合する2つ1個の2組以上のピニオンギャと、該2組以上のピニオンギヤを前記サンギャと同軸に回転自在に軸支するキャリアとを備えるダブルピニオンプラネタリギヤであり、前記3軸の結合は、前記出力軸と前記リングギャとの結合と、前記第1の回転軸と前記サンギャとの結合と、前記第2の回転軸と前記キャリアとの結合とであるものとするとともできる。

【0011】また、これら変形例を含めた本発明の動力 出力装置において、前記第2の回転軸に設置された減速 30 機を備えるものとすることもできる。こうすれば、減速 機により第2の電動機から出力される動力のトルク変換 が行われるから、第2の電動機として採用できる電動機 の範囲を広げるととができる。

【0012】こうした減速機を備える本発明の動力出力 装置において、前記減速機は、前記第2の運動機と前記 3軸式動力入出力手段との間に配置されてなるものとす ることもできる。こうすれば、減速機と3軸式動力入出 力手段とを隣接して配置することができるから、減速機 や3軸式入出力手段の動作に必要な潤滑剤の供給設備を 共用することができ、装置全体を小型化することができ る。

[0013]

【発明の実施の形態】次に、玄発明の実施の形態を実施 Main 単一本は1985年で 1 10年20日の一宮佐崎のままま

施例の動力出力装置100の構成について説明し、その後、図1を用いて実施例の動力出力装置100を車両に搭載する際の配置について説明する。

【0014】図2および図3に示すように、実施例の動力出力装置100は、大きくは、ガソリンを蒸斜として動作するエンジン102と、エンジン102のクランクシャフト104にリングギヤ114が機械的に結合されたダブルピニオンプラネタリギヤ110、ダブルピニオンプラネタリギヤ112に結合されたモータMG1、ダブルピニオンプラネタリギヤ120のプラネタリキャリア126に結合されたモータMG2およびエンジン102の運転を制御すると共にモータMG1、MG2を駆動制御する副御装置150から構成されている。

【0015】ダブルピニオンプラネタリギヤ110は、 図3に示すように、駆動軸108に軸中心を貫通された 中空のサンギヤ軸122に結合されたサンギャ112 と、駆動輪108と同輪のクランクシャフト104にフ ライホイール106,ダンバ107およびリングギャ蘇 124を介して結合されたリングギャ114と、サンギ ヤ112とリングギャ114との間に配置され一方はサ ンギヤ112と他方はリングギヤ114とギヤ結合する と共に互いにギヤ結合しサンギヤ112の外周を自転し ながら公転する2つ1組の複数組みのプラネタリビニオ ンギャ116、118 (以下、2つ1組のプラネタリビ ニオンギヤ116, 118を合わせて「ダブルビニオン ギヤ115」という)と、駆動軸108の端部に結合さ れ各組みのダブルビニオンギャ!15の回転輪を軸立す ると共にダブルビニオンギヤ115を介してキャリア韓 128に結合されたプラネタリキャリア126とから機 成されている。このダブルビニオンプラネタリギャ11 0では、サンギヤ112、リングギヤ114もよびプラ ネタリキャリア126にそれぞれ結合されたサンギャ軸 122, リングギャ軸124および駆動軸108の3軸 が動力の入出力軸とされ、3輪のうちいずれか2軸へ入 出方される動力が決定されると、残余の1輪に入出力さ れる動力は決定された2軸へ入出力される動力に基づい て定まる。なお、このダブルピニオンプラネタリギャ1 10の3輪への動力の入出力についての詳細は後述す る。

【0016】モータMG1とモータMG2は、共に同期 電動発電機として構成されており、それぞれ外層面に彼 数個の永久磁石135,145を有するロータ132, 142と、回転磁界を形成する三相コイル134、14 れている。

【0017】副御装置150の詳細については図示しな いが、制御装置150は、モータMG1およびモータM G2の各三相コイル134、144に供給する提似的な 正弦波電流を作り出す2つのインバータ回路と、2つの インバータ回路を介して充放電するバッテリと、2つの インバータ回路のスイッチングを制御するモータ副御用 CPUと、エンジン102の運転を調御するエンジン制 御用CPUとを傭え、モータMG1、モータMG2およ びエンジン102の状態を検出する各種センサから入力 される信号に基づいてモータMG1、モータMG2およ びエンジン102の運転を訓御する。この制御装置15 ①による制御の詳細については、本発明の実施の形態と しては不要であるから、その説明については省略する。 【0018】ころして機成された実施例の動力出力装置 100は、図1に例示する配置に示すように宣画に搭載 される。図示するように、動力出力装置100は、車両 の前部から後方に向けてエンジン102,モータMG 2、ダブルピニオンプラネタリギヤ110, モータMG 1の順に配置されている。なお、図1では、クランクシ ャフト104や駆動輪108の輪中心の上半分のみを記 戴し、下半分については鏡像的に現れるため、その記載 は省略した。図中、モータMG2、ダブルピニオンプラ ネタリギヤ110およびモータMG1を収納するケース 101は、従来のFR型の車両における流体式のトルク コンバータとトランスミッションとを収納する場合の― 般的な収納スペースを表わす。したがって、このケース 101に収納可能な動力出力装置は、従来の車両にトル クコンバータとトランスミッションとの代わりにそのま ま落載することができるものとなる。なお、こうした収 30 納スペースに配置可能か否かは、実施例の動力出力装置 100では、モータMG1およびモータMG2の大きさ とその配置される位置によって決まる。このうちモータ MG 1 およびモータMG2の大きさは各モータに要求さ れる電動機あるいは発電機としての性能に依存し、その 配置される位置の自由度はダブルビニオンプラネタリギ ヤ110の3軸(サンギヤ軸122.リングギヤ軸12 4および駆動軸108)への結合の仕方によって定ま る。まず、モータMGlおよびモータMG2に要求され る性能について、ダブルビニオンプラネタリギヤ110 の動作を含めて動力出力装置100の動作と共に説明 し、その後、モータMG 1 およびモータMG 2 が配置さ れる位置について説明する。

【①①19】実施例の動力出力装置100の動作につい が説明せて 1、比 マンパン、1 4 のも原意(新科)。 Lill

作用させる場合について考える。

【0020】ダブルピニオンプラネタリギヤ110の3 輔(サンギを軸122,リングギを軸124および駆動 輔108)における回転数やトルクの関係は、機構学の 教えるところによれば、図4および図5に例示する共浪 図と呼ばれる図として表わすことができ、幾何学的に解 くことができる。なお、ダブルビニオンプラネタリギヤ 110における3輪の回転数やトルクの関係は、上述の 共線図を用いなくても各軸のエネルギを計算することな どにより数式的に解析することもできる。本真能例では 説明の容易のため共譲図を用いて説明する。

【10021】図4における縦輪は3軸の回転数軸であ り、横輔は3軸の座標軸の位置の比を表わす。すなわ ち、サンギヤ軸122とリングギヤ軸124の座標軸 S、Rに対して、駆動輪108の座標軸Cは、軸Sと輪 Rを1: pに外分する軸として表わされるのである。と こで、ρは、リングギャ114の歯数に対するサンギャ 112の歯数の比であり、次式(1)で表わされる。 [0022]

ρ=サンギャの歯数/リングギャの歯数 【0023】今、エンジン102が回転数Neで運転さ れており、駆動軸108が回転数Ndで運転されている 場合を考えているから、エンジン102のクランクシャ フト104が結合されているリングギヤ韓124の座標 輔Rにエンジン102の回転数Neを、駆動輔108の 座镖軸Cに回転数Ndをブロットすることができる。こ の両点を通る直線を描けば、この直線と座標軸Sとの交 点で表わされる回転数としてサンギヤ軸122の回転数 Nsを求めることができる。以下、この直線を動作共線 と呼ぶ。なお、回転数Nsは、回転数Neと回転数Nd とを用いて比例計算式(次式(2))により求めること ができる。このようにダブルピニオンプラネタリギヤ! 10では、サンギャ112、リングギャ114およびプ ラネタリキャリア126のうちいずれか2つの回転を決 定すると、残余の1つの回転は、決定した2つの回転に 基づいて決定される。

[0024]

 $Ns = Nd - (Nd - Ne) / \rho$ ~~ (2) 【0025】次に、描かれた動作共線に、エンジン10 2のトルクTeをリングギャ第124の座標軸Rを作用 線として図中下から上に作用させる。このとき動作共復 は、トルクに対してはベクトルとしての力を作用させた ときの関体として取り扱うことができるから、座標軸R 上に作用させたトルクTeは、向きが同じで異なる作用 始たの中の仏観の手法によれ、歯蝠輪でものももみてく

7

【0027】動作共譲がこの状態で安定であるために は、動作共復の方の釣り合いをとればよい。すなわち、 座镖軸S上には、トルクTesと大きさが同じで向きが 反対のトルクTmlを作用させ、座標軸C上には、駆動 輔108に出力するトルクTdと同じ大きさで向きが反 対のトルクとトルクTecとの台力に対し大きさが同じ で向きが反対のトルクTm2を作用させるのである。こ のトルクTmlはモータMGlにより、トルクTm2は キャリア軸128にロータ142が取り付けられたモー タMG2により作用させることができる。このとき、モ ータMG 1 では回転の方向と逆向きにトルクを作用させ るから、モータMGlは発電機として動作することにな り、トルクTmlと回転数Nsとの積で表わされる電気 エネルギPmlをサンギヤ軸122から回生する。モー タMG2では、回転の方向とトルクの方向とが同じであ るから、モータMG2は電勤機として動作し、トルクT m2と回転数Ndとの論で表わされる電気エネルギPm 2を助力としてキャリア軸128およびプラネタリキャ リア126を介して駆動軸108に出力する。

【0028】ここで、電気エネルギPm1と電気エネルギPm2とを等しくすれば、モータMG2で消費する電力のすべてをモータMG1により回生して賄うととができる。このためには、入力されたエネルギのすべてを出力するものとすればよいから、エンジン102から出力されるエネルギPeと駆動軸108に出力されるエネルギPeと回転数Neとの債で表わされるエネルギPeと、トルクTdと回転数Ndとの論で表わされるエネルギPdとを等しくするのである。

【0029】図4に示す共線図ではサンギャ輪122の 回転数Nsは正であったが、エンジン102の回転数N e と駆動軸108の回転数Ndとによっては、図5に示 す共線図のように負となる場合もある。このときには、 モータMG1では、回転の方向とトルクの作用する方向 とが同じになるから、モータMG!は電動機として動作 し、トルクTmlと回転数Nsとの積で表わされる電気 エネルギPmlを消費する。一方、モータMG2では、 回転の方向とトルクの作用する方向とが逆になるから、 モータMG2は発電機として動作し、トルクTm2と回 転数Ndとの積で表わされる電気エネルギPm2をキャ リア軸128から回生することになる。この場合。モー タMG 1 で消費する電気エネルギPm 1 とモータMG 2 で回生する電気エネルギPm2とを等しくすれば、モー タMG1で消費する電気エネルギPm1をモータMG2 かて前型する ともあいかみ え

動力を加えて駆動軸108に出力する動作も可能である。この動作は、モータMG2のトルクTm2を図4および図5を用いて説明した際の計算(Td-Tec)で求められるトルクより大きなトルクとすることによって行なわれる。この動作とすることにより、駆動軸108にはエンジン102から出力される動力以上の動力が出力されるから、エンジン102を要求される動力未満の動力しか出力できない小型のものとすることができる。なお、この場合のエンジン102の性能は、モータMG2の性能とバッテリの性能とによって最も効率のよい組み合わせを求めることにより定まる。

【0031】また、実施例の動力出力装置100は、エンジン102を停止した状態でバッテリからの放電電力に基づく動力のみを駆動軸108に出力する動作も可能である。この動作は、モータMG2からキャリア軸128およびプラネタリキャリア126を介して直接駆動輪108に動力を出力することによって行なわれる。このとき、モータMG1のトルク下m1は値0となる。こうした動作とすることにより、環境保全が特に必要な地域などでの無公害走行が可能となる。

【0032】このほか、実施例の動力出力装置100は、エンジン102から出力される動力の一部をトルク変換して駆動軸108に出力しながら残余の動力をモータMG1またがモータMG2により目をしてバッテリを充電する動作や、モータMG2によりキャリア軸128をロックした状態を維持しながらエンジン102から出力される動力のすべてをモータMG1によって回生してバッテリを充電する動作。あるいは、モータMG2によりキャリア軸128をロックした状態を維持しながらモータMG1によってエンジン102をクランキングする動作など種々の動作も可能である。

【0033】とうした各種の動作の説明から解るように、モータMG2は、それのみによって車両を駆動することができる性能が要求されるため、動作共級の釣り台いを確保する程度やエンジン102をクランキングする程度の性能でよいモータMG1に比して大きくなる。なる。モータから出力されるトルクは、モータの軸方向の長さに比例しモータの直径の2章に比例するから、モータMG2は、できる限り径方向に余裕のある場所に配置するのが望ましいことになる。次に、モータMG1およびモータMG2の配置する位置について説明する。実施例の動力出力装置100のように、ダブルビニオンプラネタリギャ110を動力出力装置の3軸式の動力入出力手段として用いる場合、エンジン102のクランクシャースをは合せる共和に対して、エンジン102のクランクシャースをは合せる共和に対して、アイヤには合せる共和に対し、アイトには合きないます。

10

124が適切な軸となる。この場合、駆動輪108, サンギヤ輪122、リングギヤ輪124、キャリア軸128をすべて同軸とした場合の可能な配置は、実施例の動力出力装置100に示すように、エンジン102からモータMG2、ダブルビニオンプラネタリギヤ110, モータMG1の順とする他に、エンジン102からモータMG1の順とするものや、エンジン102からモータMG2、モータMG1、ダブルビニオンプラネタリギヤ110の順とするものが考えられる。このうち前途のモータMG2の性能と、ケース101の形状を考慮すれば、図1に示すように、エンジン102からモータMG2、ダブルビニオンプラネタリギヤ110、モータMG1の順とする実施例の動力出力装置100の配置が有利となる。

.9

【0034】一方、図6に例示する比較例の動力出力装 置200に示すように、サンギヤとリングギヤに接続さ れるプラネタリビニオンギヤが1つの通常のプラネタリ キャ210を3軸式の動力入出力手段として用いる場合 について考える。このプラネタリキャリア210の動作 を示す共線図は、図7のように示され、各座標軸は、サ ンギヤ軸222と駆動軸108の座標軸S,Rを両端に とったとき、軸Sと輔Rを1:pに内分する軸としてブ ラネタリキャリア226に結合されるキャリア軸228 の座標軸Cが定められる。このため、エンジン102の クランクシャフト104に結合する軸としては、キャリ ア軸228が適切な輪となる。この場合、駆動軸10 8、サンギヤ軸222、キャリア軸228をすべて同軸 とした場合の可能な配置は、図6の比較例の動力出力装 置200に示すように、エンジン102からモータMG 1に相当するモータMG3、プラネタリギヤ210, モ ータMG2に相当するモータMG4の順とする他に、エ ンジン102からプラネタリギヤ210, モータMG 3. モータMG4の順とするものやエンジン102から モータMG3、モータMG4,プラネタリギヤ210の 順とするものが考えられる。こうした通常のブラネタリ ギャ210を用いた比較例では、大きさの大きいモータ MG2に相当するモータMG4が後部側となるから、ケ ース101より後部側の収納スペースが大きなケース2 () 1 が必要となる。なお、比較のため、比較例のプラネ タリギヤ210のギヤ比は、実施例のダブルビニオンブ ラネタリギヤ110のギヤ比と同一となるようにした。 【0035】以上の説明から、実施側の動力出力装置1 ① ①にように、3 韓式の動力入出力手段としてダブルビ ~十二ペニックロボディングを返り

ンプラネタリギヤ110を備えることにより、2つのモータMG1、MG2のうち大きなトルクの出力が必要な大きさの大きいモータMG2を径方向の大きさを大きくとれるエンジン102側に配置することができる。この結果、装置全体をまとまったものとすることができる。時に、従来のFR型の車両における流体式のトルクコンバータとトランスミッションとを収納する場合の一般的な収納スペースに収まる配置とすることができるから、従来の車両における収納スペースの設計変更なしに実施例の動力出力装置100をそのまま搭載することができる。

【りり37】なお、実施例の動力出力装置100では、モータMG1およびモータMG2にPM形(永久磁石形: Permanent Magnet type)同期電動機を用いたが、回生助作および方行動作の双方が可能なものであれば、その他にも、VR形(可変リラクタンス形: Varnable Reluctance type)同期電動機や、バーニアモータや、直流電動機や、誘導電動機や、超電導モータや、ステップモータなどを用いることもできる。

【①①38】次に、本発明の第2の実施例である助力出力装置300について説明する。図8は第2実施例である助力出力装置300を車両に搭載した際の配置図、図9は第2実施例の動力出力装置300の機略構成を示すブロック図、図10は第2実施例の動力出力装置300が備えるダブルビニオンプラネタリギヤ110と減速機310の構成を例示する構成図である。図示するように、第2実施例の動力出力装置300は、減速機310を備える点とモータMG2に代えてモータMG5を備える点を除いて第1実施例の動力出力装置100と同一の構成をしている。したがって、第2実施例の動力出力装置300の構成のうち第1実施例の動力出力装置100の構成と同一の構成については同一の符号を付し、その説明は省略する。

【0039】第2実施例の助力出力装置300が備える 減速機310は、図10に示すように、サンギャ312 とリングギャ314とブラネタリピニオンギャ316と から構成されるブラネタリギヤである。減速機310の サンギャ312は、サンギャ軸322によりケース10 1に固定されており、回転できないようになっている。 減速機310のプラネタリピニオンギャ216は、ダブ ルビニオンプラネタリギャリア126に結合された キャリア軸128にキャリア結合されている。また、減 速機310のリングギャ314は、リングギャ軸324 11

βのトルクとしてキャリア軸128に出力されるこ とになる。この結果、モータMG5は、第1実施例のモ ータMG2に比して小さなものでよく。モータの直径を 同じとすれば、軸方向の長さは短くなる。したがって、 減退機310を備えるものとしても、第1実施例のケー ス101内に第2実施例も収まる。

【0040】以上説明した第2実施例の動力出力装置3 00によれば、返速機310をモータMG5とダブルビ ニオンプラネタリギヤ110との間に設けることにより モータMG 5 の小型化を図ることができる。また、減速 16 11 ()…ダブルビニオンプラネタリギャ 機310のギヤ比を調整することによりモータMG5の 選択の自由度を上げることができる。さらに、第2実施 例の動力出力装置300によれば、減速機310をダブ ルビニオンプラネタリギヤ110に隣接して設けたか ら、凝速機310の調滑とダブルビニオンプラネタリギ ヤ110の測滑とを共用することができ、装置全体をコ ンパクトなものとすることができる。もとより、第1実 施例の動力出力装置100が奏する効果と同様な効果を 奏する。

【0041】以上、本発明の実施の形態について説明し たが、本発明はこうした実施の形態に何等限定されるも のではなく、本発明の要旨を逃脱しない範囲内におい て、種々なる形態で実施し得ることは勿論である。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例である動力出力装置100を 草両に搭載した際の配置図である。

【図2】実施例の動力出力装置1())の機略構成を示す ブロック図である。

【図3】実施例の動力出力装置100が備えるダブルビ ニオンプラネタリギヤ110の構成を例示する構成図で 30 ある。

【図4】ダブルビニオンプラネタリギヤ110に結合さ れた3軸の回転数とトルクの関係を示す共線図である。 【図5】ダブルビニオンプラネタリギヤ110に結合さ

れた3輪の回転数とトルクの関係を示す共線図である。 【図6】比較例の動力出方装置200を車両に落載した 際の配置図である。

【図7】比較例の動力出力装置200が備える通常のブ ラネタリギヤ210に結合された3軸の回転数とトルク の関係を示す共線図である。

【図8】本発明の第2の実施例としての動力出力装置3 ① ○を車両に落載した際の配置図である。

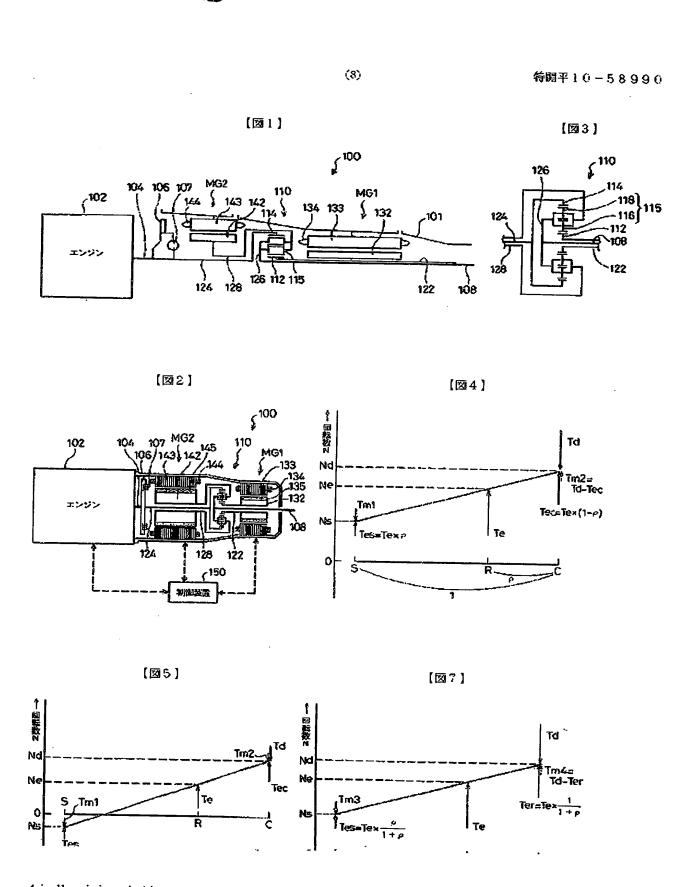
【図9】第2実施例の動力出力装置300の概略構成を 示すブロック図である。

「国コム」のの年を思う思士氏士祚的のからを届ければ、

成を例示する構成図である。

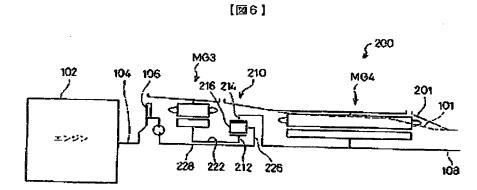
【符号の説明】

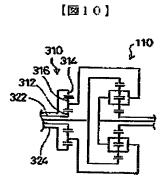
- 100…動力出力装置
- 101…ケース
- 102…エンジン
- 104…クランクシャフト
- 106…フライホイール
- 107-- ダンバ
- 108…駆動軸
- - 112…サンギャ
 - 114…リングギヤ
 - 115…ダブルビニオンギヤ
 - 116、118…プラネタリピニオンギャ
 - 12()…ダブルビニオンプラネタリギャ
 - 122…サンギャ軸
 - 124…リングギャ輪
 - 126…プラネタリキャリア
 - 128…キャリア軸
- 20 132, 142…ロータ
 - 133, 143…ステータ
 - 134, 144…三相コイル
 - 135, 145…永久磁石
 - 150…制御装置
 - 200…動力出力装置
 - 201…ケース
 - 210…プラネタリキャリア
 - 210…プラネタリギヤ
 - 216…プラネタリビニオンギャ
- 222…サンギャ輪
 - 226…プラネタリキャリア
 - 228…キャリア軸
 - 300…動力出力装置
 - 310…減速機
 - 312…サンギャ
 - 314…リングギヤ
 - 316…プラネタリピニオンギャ
 - 322…サンギャ軸
 - 324…リングギャ輪
- 46 342…ロータ
 - MG1…モータ
 - MG2…モータ
 - MG3…モータ
 - MG4…モータ
 - 840 C >



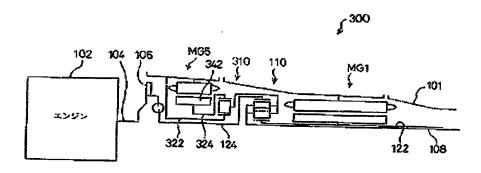
(9)

特闘平10-58990

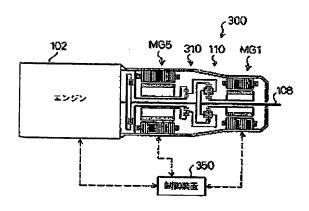




[28]



[図9]



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record.

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

□ OTHER: _____

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.